

หลักสูตรการฝึกอบรมด้านหุ่นยนต์

สาขาวิชา การประยุกต์ใช้หุ่นยนต์ RST ในงานอุตสาหกรรม 4.0

(RST Robotic for Industrial 4.0)

รหัสหลักสูตร: 342001410415

ก्रรມพัฒนาศิริเมืองรังษาน กระทรวงแรงงาน

342001410415

1. วัตถุประสงค์

- 1.1 เพื่อให้ผู้รับการฝึกสามารถอธิบายหลักการทำงานของแขนกล RST ได้
- 1.2 เพื่อให้ผู้รับการฝึกสามารถปฏิบัติงานควบคุมแขนกล RST ได้
- 1.3 เพื่อให้ผู้รับการฝึกสามารถบรรยายศีริเมืองรังษาน ได้
- 1.4 เพื่อให้ผู้รับการฝึกสามารถรஸนำความรู้ หรือทักษะไปใช้ในการปฏิบัติงานหรือพัฒนางานให้เพิ่มมากขึ้น

2. ระยะเวลาฝึก

ผู้รับการฝึกจะได้รับการฝึกทั้งภาค lý thuyếtภาคปฏิบัติ โดยสถาบันพัฒนาศีริเมืองรังษาน เป็นเวลา 30 ชั่วโมงฝึก

3. คุณสมบัติของผู้รับการฝึก

3.1 มีความรู้พื้นฐานในงานอุตสาหกรรม

3.2 อายุไม่ต่ำกว่า 18 ปี

3.3 มีสุภาพร่าเริงและจิตใจดีไม่เป็นอุปสรรคต่อการฝึกและสามารถเข้ารับการฝึกได้ตลอดหลักสูตร

4. ภาระเบ็ดเตล็ด

ผู้สอน : วุฒิชัย พิมพ์อร งานสาขาวิชา การประยุกต์ใช้หุ่นยนต์ RST ในงานอุตสาหกรรม 4.0

ผู้รับการฝึกที่ได้รับการประเมินผลและมีระยะเวลาการฝึกไม่น้อยกว่าห้องละ 80 ชั่วโมงระยะเวลาการฝึกที่หมดและผ่านการทดสอบ จะได้รับประกาศนียกรับรอง วุฒิชัย พิมพ์อร ก.ร.ประยุกต์ใช้หุ่นยนต์ RST ในงานอุตสาหกรรม 4.0

5. หัวข้อเรียน

หัวเรียน	หัวข้อเรียน	จำนวน	จำนวน
3420120901	ความปลอดภัยในการทำงาน	1	0
3420120902	ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับแขนกล RST	1	0
3420120903	การควบคุมแขนกล RST	6	15
3420120904	การข้อมูลและการบำรุงรักษาแขนกล RST	1	3
3420120901	การติดตั้งและปรับเปลี่ยนแขนกล	1	2
	รวม	10	20
		30	

6. เนื้อหาวิชา

3420120901 ความปลอดภัยในการทำงาน (1 : 0)

วัสดุและเครื่องมือ

เพื่อให้ผู้เรียนได้ทราบถึงความปลอดภัย เนื่องจากความปลอดภัยจะเกี่ยวกับการป้องกันอันตรายที่อาจเกิดขึ้นระหว่างทำกิจกรรมทั้งสูงปฏิบัติงานและเครื่องมืออุปกรณ์

ค่าอธิบายรายวิชา

ศึกษา กวี รูปแบบเป็นไปได้ที่จะสามารถเดินอุบัติเหตุ ทำงาน ศึกษาความเป็นไปได้ที่จะสามารถเดินอุบัติเหตุ

ศึกษา กวี รูปแบบเป็นไปได้ที่จะสามารถเดินอุบัติเหตุ

ทำงาน ศึกษาความเป็นไปได้ที่จะสามารถเดินอุบัติเหตุ

3420120902 ความรู้เบื้องต้นเกี่ยวกับ เมนูกล RST (1 : 0)

วัสดุประสงค์รายวิชา

เพื่อให้ผู้เรียนสามารถออกแบบประติความเป็นมาตรฐานที่เกี่ยวข้องในการทำงานกับแขนกล วิ่งตามการขอของแขนกลตั้งแต่ดัชนีสูงสุดจนถึงต่ำสุด มาตรฐานที่ไม่สามารถใช้งานได้อีกต่อไป

ค่าอธิบายรายวิชา

ศึกษาประวัติความเป็นมาของแขนกล ประเภทของแขนกล มาตรฐานที่เกี่ยวข้องในการทำงานกับแขนกล วิ่งตามการขอของแขนกลตั้งแต่ดัชนีสูงสุดจนถึงต่ำสุด แนะนำในเรื่องของการพัฒนาแขนกลให้มีประสิทธิภาพ

ในอนาคต เป็นต้น

3420120903 การควบคุม เมนูกล RST (6 : 15)

วัสดุประสงค์รายวิชา

เพื่อให้ผู้เรียนสามารถควบคุมแขนกล RST ได้

ค่าอธิบายรายวิชา

ศึกษาและปฏิบัติการในการใช้แขนกล ออกแบบ ควบคุมแขนกล RST หลักการ ควบคุมแขนกล (Robotics and Robot Controller) หลักการควบคุมแบบ Jog (Operate by Jog Operation) การกำหนดแกนต่างๆ (Setting Coordinate Operation) การกำหนดจุดท้าวเฉลี่ย (Setting Reference Operation) การศึกษาฐานะของงานการใช้ชนิดโปรแกรม (Program detail Information) การใช้คำสั่งในการสร้างใหม่แขนกล เครื่องที่ (Motion Instruction) รวมทั้งการสร้างโปรแกรมเพื่อควบคุมการเคลื่อนที่ของแขนกล RST(Create Program) การใช้งานโปรแกรม (Program Operation) เป็นต้น

3420120904 การซ่อมแซมการบำรุงรักษา แขนกล RST (1 : 3)

วัสดุประสงค์รายวิชา

เพื่อให้ผู้เรียนสามารถบำรุงรักษาแขนกลรวมทั้งสามารถแก้ไขข้อบังคับของแขนกล RST

เบื้องต้นได้

ค่าอธิบายรายวิชา

ศึกษาถูกอุปกรณ์ การตั้งค่าอุปกรณ์ต่างๆ (Equipment Configuration) การศึกษาเกี่ยวกับระบบความปลอดภัย การศึกษาการซ่อมบำรุงตามระยะเวลา (Periodic Maintenance)

3420120901 การจัดและประยุกต์

ปรับเปลี่ยนศูนย์รวมสามารถจัดอยู่รูปแบบใดก็ได้

(1 : 2)

ผู้จัดทำหลักสูตร

1. ฝ่ายไฟฟ้าอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์

2. บริษัท RST Robotic จำกัด

ลงนาม..... พล.ส.ย. ผู้สอนหลักสูตร

(นายไชยวัฒน์ กรุณเก่ง)

หัวหน้าฝ่ายไฟฟ้าอิเล็กทรอนิกส์และคอมพิวเตอร์

ความเห็นของคณะกรรมการพิจารณาหลักสูตร

ศูนย์การเรียนการสอนฯ ได้ประชุมรับรองและพิจารณาหลักสูตรแล้ว

เมื่อวันที่ พฤษภาคม พ.ศ. 2561

ลงนาม ผู้เห็นชอบหลักสูตร
(นายปิยะพันธ์ สันติมาศ)

นักวิชาการพัฒนาสื่อและงานฐานข้อมูลการ รักษาราชการและ
หัวหน้ากลุ่มงานพัฒนาสื่อและงาน

ลงนาม พล.ส.ย. ผู้สอนหลักสูตร

(นางสาวสมลักษณ์ สุวรรณพจน์)

ผู้อำนวยการสถานบันพัฒนาสื่อและงาน ๗ อุปราชธานี

๗๗ ก.ค. ๒๕๖๑